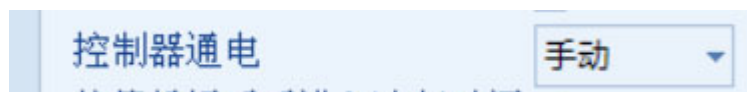


DSE8610冗余设置说明书

一、设置软件关键设置点

1.1 控制器重新上电模式



控制器重新上电模式必须设置为手动模式。

功能：主控或从控重新上电接管的时候，主从控都会进入手动模式，保证机组不停机

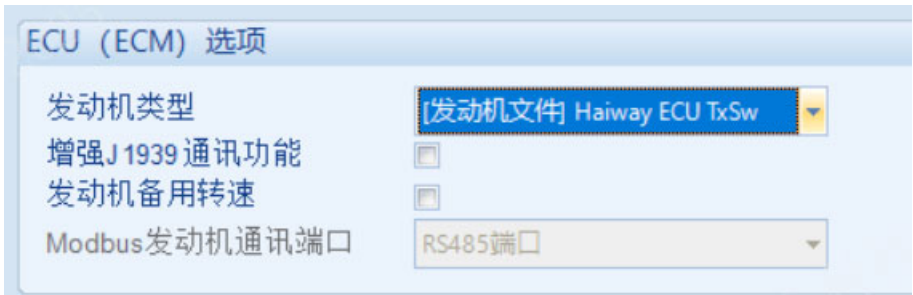
1.2 发动机类型选择



说明：冗余程序优先推荐使用**模拟量调速**，因此选择带CAN调速的ECU文件时，必须禁止ECM调速。

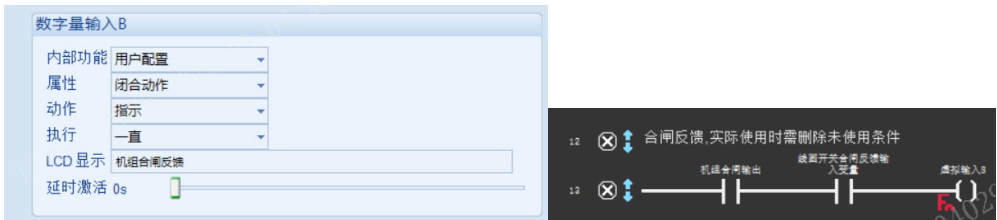
如果只能CAN调速，发动机需要保证在丢失CAN总线调速信号的情况下，能保持500ms不掉

转速。然后需要支持冗余版本的发动机ECU文件，如

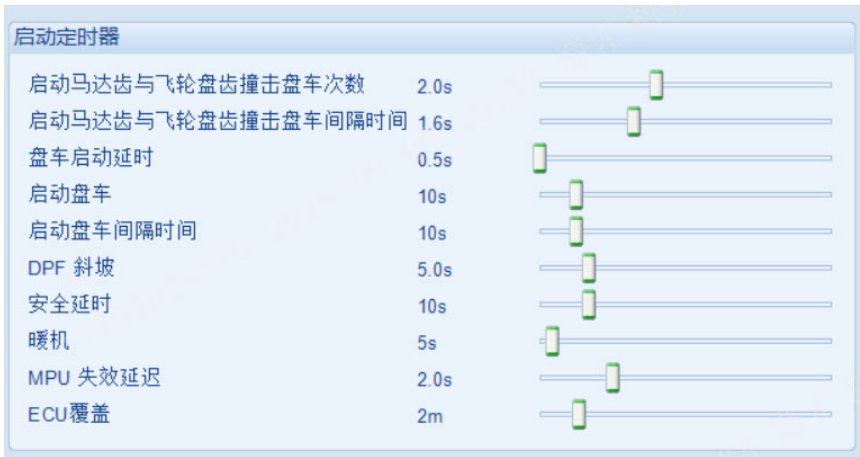


1.3 机组合闸反馈输入

机组合闸反馈信号必须串联机组合闸信号一起使用，防止主控或从控重新上电时，误报机组合闸分闸失败报警



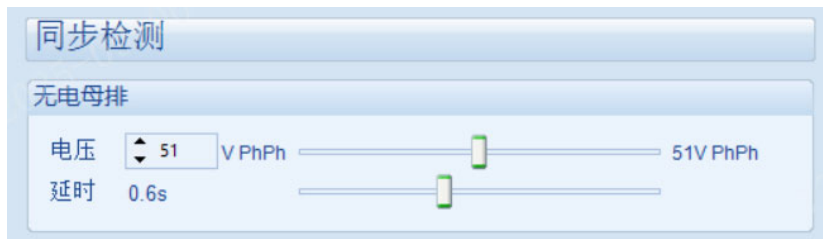
1.4 启动时间



主控和从控的启动时间必须完全一样，启动的时候能保持同时启动。

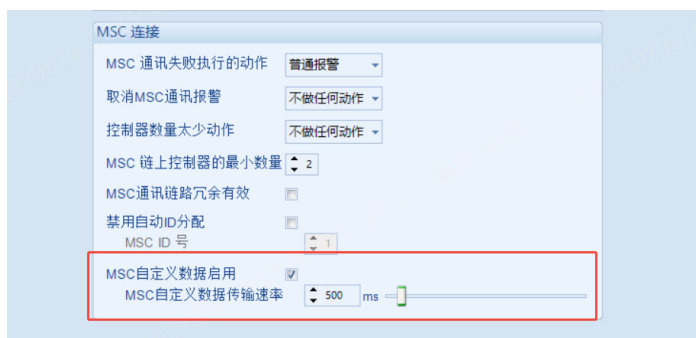
1.5 无电母排检测时间

无电母排检测时间必须在0.6s以上，防止从控误报母排不带电报警。



1.6 自定义MSC数据通信

如果有接地电阻柜程，则需要勾选启用MSC自定义数据，周期可选500ms。



1.7 速度检测

速度检测必须只依靠电压信号检测，需要禁掉ECM检测速度，同时不启用转速传感器。



1.8 接收CAN仪表设置

需要使能以下数据，用于主从之间状态、模式、心跳数据交换



1.9 CAN发送仪表设置

需要使能以下数据列表，前三个是主从之间数据交换，后三个是给冗余模块发送的信号。



二、监控区域关键设置点

2.1 msclId和优先级设置

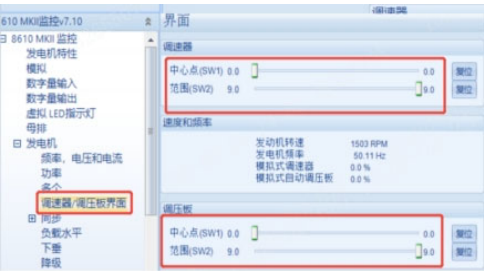
MscId和优先级必须严格按照冗余控制器的方式设置，如下图所示

机组编号	1#主控	1#备控	2#主控	2#备控	3#主控	3#备控	4#主控	4#备控	5#主控	5#备控	6#主控	6#备控	7#主控	7#备控
ID号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
优先权	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7



2.2 sw1和sw2设置

主控和备控的设置必须完全一样，和实际的调压板和调速板适配。



三、PLC功能设置

按照标准冗余程序导入相应的PLC程序，注意主控和从控的PLC程序是不一样的，前12个PLC内置功能已被冗余程序占用。